UNIDAD AZCAP	OTZALCO DIVISION CIENCIAS BASICAS	E INGENIERIA	1/ 2
NOMBRE DEL PI	AN MAESTRIA EN CIENCIAS EN INGENIERI	A ELECTROMAGNETICA	
CLAVE	UNIDAD DE ENSEÑANZA-APRENDIZAJE CONTROL DIGITAL AVANZADO	CREDITOS	12
1128045	CONTROL DIGITAL AVANZADO	TIPO	OPT.
H.TEOR. 4.5		TRIM.	
H.PRAC. 3.0	SERIACION AUTORIZACION	NIVEL MAESTRIA	

#### OBJETIVO(S):

Al finalizar la UEA el alumno será capaz de:

Aplicar estrategias avanzadas de control digital lineal a sistemas electromagnéticos y electromecánicos.

### CONTENIDO SINTETICO:

- 1. Principios fundamentales de control digital.
- 2. Controladores PID digitales.
- 3. Representación en Espacio de Estado de sistemas Discretos.
- 4. Observabilidad y Controlabilidad.
- 5. Controlador por Asignación de Polos.
- 6. Control por retro de estado.
- 7. Controlador de varianza mínima.
- 8. Controlador LQG.
- 9. Control Predictivo Generalizado (GPC).
- 10. Análisis en Frecuencia de sistemas discretos.

## MODALIDADES DE CONDUCCION DEL PROCESO ENSEÑANZA-APRENDIZAJE:

Clase teórica con participación activa del alumno y con apoyo de medios audiovisuales y computacionales. Las horas prácticas se dedicarán al



# UNIVERSIDAD AUTONOMA METROPOLITANA

APROBADO POR EL COLEGIO ACADEMICO EN SU SESION MUM. 32

EL SECRETARIO DEL COLEGIO

NOMBRE DEL	PLAN MAESTRIA	EN CIENCIAS EN INGENIERIA ELECTROMAGNETICA	2/	2
CLAVE 11	28045 CONTROL	DIGITAL AVANZADO		

desarrollo de proyectos, ejercicios y problemas.

#### MODALIDADES DE EVALUACION:

La calificación final estará constituida por:

60%, evaluaciones periódicas, consistentes en la resolución de problemas, ejercicios o preguntas conceptuales.
40%, desarrollo y solución de proyectos, ejercicios y problemas.

### BIBLIOGRAFIA NECESARIA O RECOMENDABLE:

- 1. Ioan Doré Landau and Gianluca Zito. Digital Control Systems, Springer, 2006.
- Gene F. Franklin, J. David Powell, and Michael Workman. Digital Control of Dynamic Systems, 3rd edition, Ellis-Kagle Press, 1998.
- 3. Joe H. Chow, Dean K. Frederick, Nicolas W. Chbat. Discrete-Time Control Problems Using MATLAB, CL Engineering, 2002.
- 4. Karl J. Astrom. Computer-Controlled Systems Theory and Design, Prentice Hall, 3rd edition, 1996.
- 5. Kailath T. Linear systems, Prentice Hall, 1980.



# UNIVERSIDAD AUTONOMA METROPOLITANA

EL SECRETABIO DEL COLEGIO